



Qualification Pilote De Démonstration

Guide de notation : Hélicoptère

(à moteur thermique ou électrique)

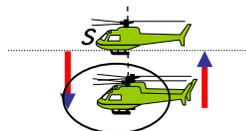
Colonnes : 1 : pas de danger
2 : danger potentiel
3 : dangereux

Zone grise : Spécifique électrique

Les propriétaires d'hélico à propulsion par "microturboréacteur" devront présenter tout certificat afférent au moteur et prendre les dispositions de sécurité liées aux "jets".

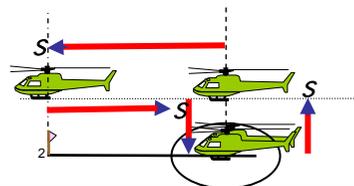
Phases de vol	Points vérifiés	Notation	1	2	3
Tenue du candidat	Protection contre l'éblouissement (Si les conditions météo l'imposent)	1 : Le candidat porte un équipement lui évitant d'être ébloui 2 : Le candidat s'équipe suite au conseil de l'examinateur 3 : Le candidat ne porte aucune protection			
Utilisation de la radio	Prise de fréquence	1 : Bonne fréquence déclarée 2 : Méconnaissance de sa fréquence 3 : Mauvaise fréquence déclarée ou ne prend pas de fréquence			
Conformité du modèle	Commandes de vol	1 : Ordre radio / déplacement gouvernes synchrones 3 : Ordre radio / déplacement gouvernes non synchrones			
	Conformité des pales	1 : Aucun impact, excellent aspect 2 : Aspect douteux ou réparations d'impacts 3 : Impacts			
	Connexion batterie	1 : Connexion batterie, manche de gaz au ralenti en maintenant le rotor 2 : Compte sur la protection de son contrôleur/variateur 3 : Ne tient compte ni de la position du manche de gaz, ni la possibilité de rotation du rotor			
Mise en route	Protection pour le démarrage	1 : Bonne protection (démarreur, lanceur, rotor maintenu) 2 : Débute la manœuvre sans maintenir le rotor 3 : Démarreur avec alimentation par câbles sur batterie auto			
Après mise en route	Maintien du modèle	1 : Modèle maintenu par la tête de rotor 3 : Modèle maintenu autrement			

Décollage et stationnaire (3 secondes)



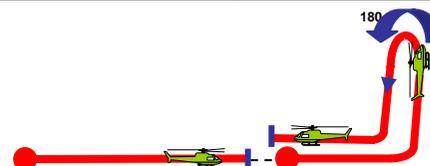
Décollage et stationnaire	Montée du modèle	<ol style="list-style-type: none"> 1 : Montée verticale franche au niveau des yeux sans rotation ni oscillation 2 : Légères oscillations en montant 3 : Rotation, oscillations et perte de trajectoire montante 			
	Stationnaire	<ol style="list-style-type: none"> 1 : Le modèle stationne 3 secondes sans bouger 2 : Le modèle ne stationne pas 3 secondes 3 : Le modèle ne stationne pas du tout 			
	Descente du modèle	<ol style="list-style-type: none"> 1 : Descente franche, atterrissage en douceur 2 : Descente avec de légères oscillations, atterrissage plus dur 3 : Descente rapide et atterrissage brusque 			

Translation longitudinale lente (patins à hauteur des yeux)



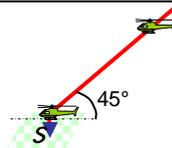
Translation longitudinale	Montée du modèle	<ol style="list-style-type: none"> 1 : Montée verticale franche au niveau des yeux sans rotation ni oscillation 2 : Légères oscillations en montant 3 : Rotation, oscillation et perte de trajectoire montante 			
	Translation longitudinale avant	<ol style="list-style-type: none"> 1 : Stationne 1 ou 2 secondes et avance de 5 mètres en ligne droite 2 : Avance de 5 mètres en se déportant sur la droite ou la gauche 3 : N'avance pas, oscille et se déporte 			
	Translation longitudinale arrière	<ol style="list-style-type: none"> 1 : Recule de 5 mètres, stationne 1 ou 2 secondes et atterrit 2 : Recule de 5 mètres en se déportant sur la droite ou la gauche 3 : Ne recule pas, oscille et se déporte 			

Translation rapide suivie d'un renversement



Translation rapide suivie d'un renversement	Placement de la figure	<ol style="list-style-type: none"> 1 : Prise d'axe alignée sur la piste après un passage 2 : Sortie du virage décalée de l'axe après le premier passage 3 : Sortie du virage décalée de l'axe après le premier passage conduisant au-dessus de la zone pilotes 			
	Respect de la figure	<ol style="list-style-type: none"> 1 : Montée verticale face au pilote, renversement 180° 2 : Montée non verticale, renversement 180° 3 : Montée non verticale prononcée, renversement non réussi 			
	Axe de sortie de la figure	<ol style="list-style-type: none"> 1 : Descente sur la verticale de montée, sortie parallèle à l'axe de piste 2 : Descente décalée, sortie légèrement décalée 3 : Descente de travers, sortie de travers 			

Prise d'altitude suivie d'une descente régulière à 45 degrés et atterrissage



Prise d'altitude suivie d'une descente régulière à 45 degrés	Plan de descente	1 : Plan à 45° ou autorotation 2 : Fluctuation de plan entre 30° et 60° 3 : Plan > 60° ou < 30°			
	Régularité de descente	1 : Descente régulière 2 : Fluctuation de vitesse au cours de la descente 3 : Descente coupée d'arrêts			
Atterrissage dans une zone désignée	Atterrissage (dans un cercle)	1 : Stationnaire au-dessus du cercle d'atterrissage, atterrissage dans le cercle 2 : Pas de stationnaire et atterrissage en douceur 3 : Pas de stationnaire, pas dans le cercle, posé brutal			
Fin de la présentation	Arrêt du moteur	1 : Arrêt du moteur à partir de l'émetteur 3 : Arrêt du moteur par le rotor			
	Arrêt du modèle	1 : Arrêt du récepteur (déconnection batterie) puis de l'émetteur 3 : Arrêt de l'émetteur puis du récepteur (déconnection batterie)			